MAGINON

Bedienungsanleitung

QC-120 GPS

Quadrokopter

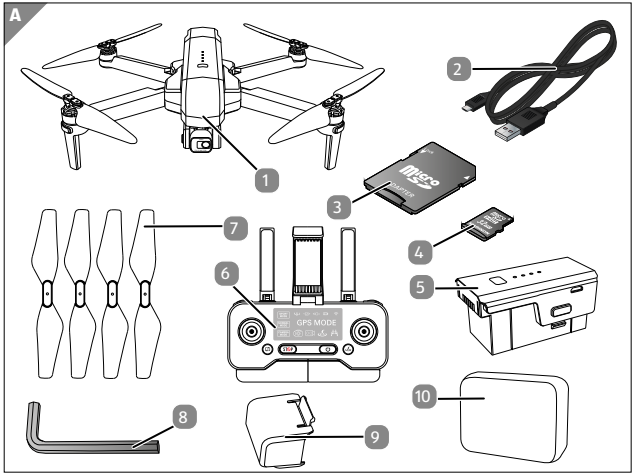
3 Jahre HERSTELLER-GARANTIE

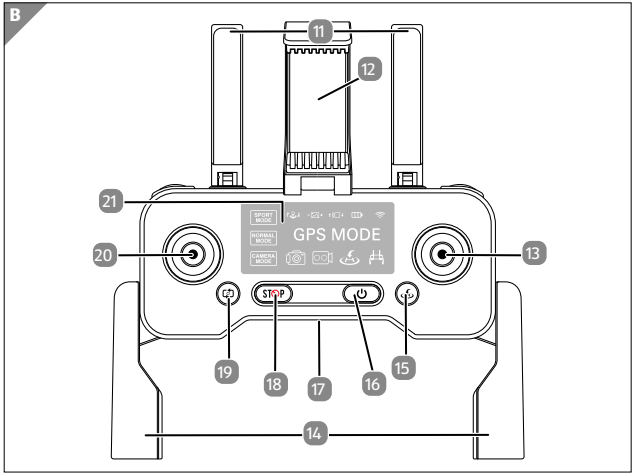
KUNDENSERVICE

0631 - 34 28 441

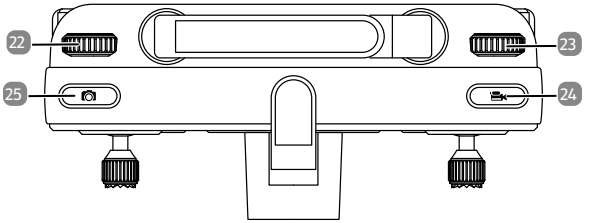
support@protel-service.com

16 AGE +

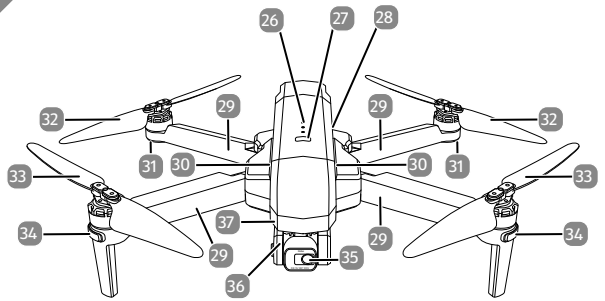

A
1
2
3
4
5
6
7
8
9
10
GPS MODE


B
11
12
13
14
15
16
17
18
19
20
21
SPORT MODE
NORMAL MODE
CAMERA MODE
GPS MODE
STOP

C



D



Lieferumfang/Geräteteile

1. Quadrokopter QC-120GPS
2. Mikro USB Ladekabel
3. SD-Kartenadapter
4. MicroSDHC Speicherkarte
5. Lithium-Polymer Akku mit 2500 mAh (vorinstalliert)
6. Fernsteuerung
7. 4 x Ersatz Rotorblätter (inkl. 12 Schrauben)
8. Inbusschlüssel
9. Kameraschutzkappe
10. Aufbewahrungstasche
11. Antennen (Fernsteuerung)
12. Smartphonehalter
13. Rechter Steuerhebel Pitch / Roll
14. Haltegriffe (Fernsteuerung)
15. Return to Home Taste
16. Ein-/Ausschalt-Taste Fernsteuerung
17. USB Anschluss Fernsteuerung
18. Notstop Taste
19. Geschwindigkeitstaste
20. Linker Steuerhebel Höhe / Gieren
21. Display
22. Zoomrad
23. Kamerawinkelrad
24. Videoauslöser
25. Fotoauslöser
26. Status LEDs (Blau)
27. Ein-/Ausschalttaste Quadrokopter
28. USB Anschluss Akku
29. Rotorarme
30. 2x Akkuverriegelung
31. Hintere Positions-LEDs (Blau)
32. Hintere Rotoren
33. Vordere Rotoren
34. Vordere Positions-LEDs (Weiß)
35. Kamera
36. Gimbal
37. Speicherkartenfach

Inhaltsverzeichnis

Übersicht....3
Lieferumfang/Geräteteile....5
Vorwort....8
Allgemeines....9
Anleitung lesen und aufbewahren....10
Zeichenerklärung....11
Sicherheit....13
Bestimmungsgemäßer Gebrauch....13
Sicherheitshinweise....13
Sicheres Fliegen....23
Start....24
Inhalt der Verpackung....24
Erste Schritte....25
Akku der Fernsteuerung laden....25
Fernsteuerung Ein- und Ausschalten....26
Den Akku des Quadrokopter laden....27
Akku Status Anzeige....28
Fernsteuerung vorbereiten....29
Einsetzen der Speicherkarte....32
Schutzkappe von Kamera entfernen....33
Quadrokopter einschalten....34
Quadrokopter kalibrieren....35
Kompass kalibrieren....36
Gyroskop kalibrieren....37
GPS Signal suchen....37
GPS deaktivieren....38
Quadrokopter trimmen....39
Erste Flugübungen....39
Starten der Rotoren und Abheben....39
Steuerung....40
Landen und Abschalten der Rotoren....44

Erweiterte Funktionen 46
Geschwindigkeit einstellen 46
Foto- und Videoaufnahmen 47
Automatischer Notstopp 49
Point Of Interesse Modus (POI) 50
Return to Home (RTH) 51
Dualer Steuerungs-Modus 52
App Maginon Air GPS 53
Bedienung der App 54
Verfolgungsmodus via App 58
Gestensteuerung via App 59
Way Point Flight Funktion 60
Weiter Optionen 61
Transport 62
Technische Daten 63
Wartung und Fehlerbehebung 65
Wind 68
Ersatzteile 68
EU-Konformitätserklärung 69
Aufbewahrung 69
Reinigung 70
Akku ausbauen 71
Entsorgung 72
Verpackung entsorgen 72
Altgerät entsorgen 72

Vorwort

Liebe Kundin, lieber Kunde,

herzlichen Glückwunsch zum Kauf eines qualitativ hochwertigen MAGINON Produktes.

Sie haben sich für einen modernen Quadrokopter mit guter technischer Ausstattung und entsprechendem Zubehör entschieden, der sich besonders einfach bedienen lässt.

Auf den Quadrokopter haben Sie drei Jahre Garantie. Falls der Quadrokopter einmal defekt sein sollte, benötigen Sie die beigefügte Garantiekarte und Ihren Kassenbon. Bewahren Sie diese zusammen mit dem Quadrokopter sorgfältig auf.

Informationen über den Erwerb von zusätzlichen Ersatzteilen und Zubehör finden Sie auf https://shop.maginon.com/de/

Impressum

Herausgeber:

supra Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH
Denisstr. 28 A, 67663 Kaiserslautern,
Deutschland

Allgemeines

Seit dem 01.01.2021 ist in der EU die Richtlinie (EU) 2019/847 in Kraft getreten. Gemäß dieser Richtlinie sind Betreiber von Quadrokoptern der offenen Kategorie C2 mit eingebauter Kamera verpflichtet sich online zu registrieren. Lesen Sie hierzu unbedingt die Beileger in der Verpackung dieses Quadrokopters genau durch, bevor Sie Ihren ersten Flug starten und beachten Sie die geltenden Bestimmungen.

Registrierungslink:

https://uas-registration.lba-openuav.de/#/registration/uasOperator

Die nach der Registrierung erhaltene UAS-Betreiber-Nummer (e-ID) muss gut sichtbar an allen Quadrokoptern des Betreibers z.B. mittels einer EU-Drohnen-/ Quadrokopterplakette angebracht werden

Je nach Einsatz des Quadrokopters ist es gegebenenfalls auch erforderlich im Besitz des kleinen oder großen Drohnenführerscheins zu sein. Bei Benutzung des Quadrokopters müssen immer alle erforderlichen Unterlagen mit sich geführt werden.

Anleitung lesen und aufbewahren

Diese Bedienungsanleitung gehört zu diesem Quadrokopter. Sie enthält wichtige Informationen zur Inbetriebnahme und Handhabung.

Lesen Sie die Bedienungsanleitung, insbesondere die Sicherheitshinweise, sorgfältig durch, bevor Sie den Quadrokopter einsetzen. Die Nichtbeachtung dieser Bedienungsanleitung kann zu Datenverlust oder Schäden an dem Quadrokopter führen.

Die Bedienungsanleitung basiert auf den in der Europäischen Union gültigen Normen und Regeln. Beachten Sie im Ausland auch landesspezifische Richtlinien und Gesetze!

Bewahren Sie die Bedienungsanleitung für die weitere Nutzung auf. Wenn Sie den Quadrokopter an Dritte weitergeben, geben Sie unbedingt diese Bedienungsanleitung mit.

Zeichenerklärung

Die folgenden Symbole und Signalworte werden in dieser Bedienungsanleitung, auf dem Gerät oder auf der Verpackung verwendet.

⚠ GEFAHR!

Dieses Signalsymbol/-wort bezeichnet eine Gefährdung mit einem hohen Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, den Tod oder eine schwere Verletzung zur Folge hat.

⚠ WARNUNG!

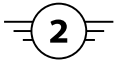
Dieses Signalsymbol/-wort bezeichnet eine Gefährdung mit einem mittleren Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, den Tod oder eine schwere Verletzung zur Folge haben kann.

⚠ VORSICHT!

Dieses Signalsymbol/-wort bezeichnet eine Gefährdung mit einem niedrigen Risikograd, die, wenn sie nicht vermieden wird, eine geringfügige oder mäßige Verletzung zur Folge haben kann.

HINWEIS!

Dieses Signalwort warnt vor möglichen Sachschäden.



Dieser Quadrokopter fällt in die Klasse C2 der offenen Kategorie für unbemannte Fluggeräte.

Dieses Symbol gibt Ihnen nützliche Zusatzinformationen zum Zusammenbau oder zum Betrieb.

Konformitätserklärung (siehe Kapitel „Konformitätserklärung“): Mit diesem Symbol gekennzeichnete Produkte erfüllen alle anzuwenden den Gemeinschaftsvorschriften des Europäischen Wirtschaftsraums.

Produkte die mit diesem Zeichen versehen sind werden mit Gleichstrom betrieben.

Dieses Symbol warnt vor sich bewegenden Rotoren. Nicht in die Rotoren greifen!

Sicherheit

Bestimmungsgemäßer Gebrauch

Dieser Quadrokopter ist ausschließlich als Flugmodell konzipiert. Er ist ausschließlich für den Privatgebrauch bestimmt und nicht für den gewerblichen Gebrauch geeignet.

Verwenden Sie den Quadrokopter nur wie in dieser Bedienungsanleitung beschrieben. Jede andere Verwendung gilt als nicht bestimmungsgemäß und kann zu Sachschäden (oder Datenverlusten) führen.

Der Hersteller oder Händler übernimmt keine Haftung für Schäden, die durch nicht bestimmungsgemäßen oder falschen Gebrauch entstanden sind.

Sicherheitshinweise

⚠ WARNUNG!

Verletzungsgefahr!

Gefahr von Augenverletzungen! Halten Sie einen Sicherheitsabstand von 1-2 Meter um sich oder andere vor Verletzungen zu schützen.

- Um Unfälle zu vermeiden, fliegen Sie den Quadrokopter nie in der Nähe von Personen, Tieren oder sonstigen Hindernissen. Hände, Haare und lose Kleidung von den Rotoren fern halten. Nicht in die Rotoren greifen!
- Überprüfen Sie vor Benutzung, ob der Quadrokopter vollständig zusammengebaut ist.

⚠ WARNUNG!

Verletzungsgefahr!

Bewegende Rotoren!

Körper, Hände, Finger, Haare und lose Kleidung von den Rotoren fern halten. Nicht in die Rotoren greifen!

⚠ WARNUNG!

Stromschlaggefahr!

Fehlerhafte Elektroinstallation oder zu hohe Netzspannung können zu elektrischem Stromschlag führen.

- Betreiben Sie den Quadrokopter nicht, wenn er sichtbare Schäden aufweist oder das Mikro USB Ladekabel defekt ist.

Der Quadrokopter darf nur mit Geräten der Klasse II verbunden werden, die mit dem nebenstehenden Symbol versehen sind.

- Schließen Sie den Quadrokopter zum Laden nur an eine nahe und gut zugängliche Stromquelle an, damit Sie diesen bei einem Störfall schnell vom Strom trennen können.
- Wenn das Mikro USB Ladekabel des Quadrokopter beschädigt ist, muss es durch den Hersteller oder seinen Kundendienst oder eine ähnlich qualifizierte Person ersetzt werden.
- Tauchen Sie weder den Quadrokopter, die Fernsteuerung, noch das Mikro USB-Ladekabel in Wasser oder andere Flüssigkeiten. Stellen Sie keine mit Flüssigkeit gefüllten Gegenstände, wie z.B. Vasen, auf den Quadrokopter oder die Fernsteuerung.

- Der Quadrokopter und die Fernsteuerung sollten nicht Tropf- oder Spritzwasser ausgesetzt werden.
- Verwenden Sie einen Netzadapter (nicht im Lieferumfang enthalten) nur mit einer Ausgangsspannung die der Eingangsspannung (5 V ⎓) des Quadrokopter entspricht. Beachten Sie das Typenschild. Ansonsten besteht Gefahr von Feuer oder Stromschlägen.
- Ein Netzadapter kann bei Gewittern nicht verwendet werden. Es besteht die Gefahr eines Stromschlages.

⚠ WARNUNG!

Gefahren für Kinder und Personen mit verringerten physischen, sensorischen oder mentalen Fähigkeiten (beispielsweise teilweise Behinderte, ältere Personen mit Einschränkung ihrer physischen und mentalen Fähigkeiten) oder Mangel an Erfahrung und Wissen (beispielsweise ältere Kinder).

- Dieser Quadrokopter kann von Kindern ab 16 Jahren und darüber sowie von Personen mit verringerten physischen, sensorischen oder mentalen Fähigkeiten oder Mangel an Erfahrung und Wissen benutzt werden, wenn sie beaufsichtigt oder bezüglich des sicheren Gebrauchs des Quadrokopter unterwiesen wurden und die daraus resultierenden Gefahren verstehen.
- Reinigung und Benutzerwartung dürfen nur von Erwachsenen durchgeführt werden.
- Dieses ferngesteuerte Modell ist kein Spielzeug. Geeignet für Personen ab 16 Jahren. Für Kinder unter 36 Monaten nicht geeignet.
- Sorgen Sie dafür, dass Kinder keine Gegenstände in den Quadrokopter hineinstecken.

- Halten Sie Akkus von Kindern und Haustieren fern.
- Wenn Sie vermuten, das ihr Kind eine Batterie verschluckt hat sofort ärztliche Hilfe suchen.

⚠ WARNUNG!

Erstickungsgefahr!

Enthält verschluckbare Kleinteile. Von Kleinkindern unbedingt fernhalten.

⚠ WARNUNG!

Verletzungsgefahr!

Es besteht einen Verletzungsgefahr bei falschem Zusammenbau des Quadrokopter.

- Zusammenbau durch Erwachsene nötig.
- Das falsche Zusammenbauen oder das Auseinanderbauen von Komponenten, welche nicht für den Ausbau gedacht sind, kann zu Gefahren durch elektrische Schläge, große Hitze, Schnittverletzungen, oder zu anderen mechanischen oder physikalischen Gefahren führen.
- Halten Sie im speziellen auch den mitgelieferten Inbusschlüssel von Kindern fern.
- Der Inbusschlüssel darf ausdrücklich nur von Erwachsenen benutzt werden und ausschließlich nur für den Austausch der Rotorblätter genutzt werden. Eine anderweitige Benutzung des mitgelieferten Inbusschlüssels ist nicht gestattet.
- Der Wechsel von Rotorblättern darf ausschließlich nur durch Erwachsene durchgeführt werden.

- Der Rotorblattwechsel muss genauestens gemäß dieser Anleitung erfolgen.
- Andere Modifikationen, der Ausbau von anderen Komponenten oder der Einbau zusätzlicher Komponenten ist für den Quadrokopter und seine Zubehörteile (insbesondere Fernsteuerung) untersagt.

⚠ WARNUNG!

Explosionsgefahr

Bei unsachgemäßem Auswechseln der Batterien oder wenn diese durch einen falschen Typ ersetzt werden. Ersatz nur durch denselben oder einen gleichwertigen Batterietyp.

- Folgen Sie den vom Batteriehersteller angegebenen Sicherheits-, Verbrauchs-, und Entsorgungs-Anweisungen.
- Entfernen Sie alte oder entladene Batterien aus der Fernsteuerung. Alle Batterien eines Satzes gleichzeitig wechseln.
- Batteriekontakte und auch die Kontakte in der Fernsteuerung vor dem Einlegen der Batterien reinigen.
- Beachten sie beim Einlegen der Batterien, die richtige Polarität (+/-) . Wenn die Polarität nicht beachtet wird kann es zu Verletzungen und/oder Sachschäden führen.
- Batterien, die ausgelaufen sind, niemals ohne entsprechenden Schutz anfassen. Bei Kontakt der Batteriesäure mit der Haut, waschen Sie die Stelle mit viel Wasser und Seife ab.
- Vermeiden Sie Augenkontakt mit der Batteriesäure. Sollten Sie doch einmal Augenkontakt mit Batteriesäure erfahren, spülen Sie die Augen mit viel Wasser aus und kontaktieren umgehend einen Arzt.

- Entfernen Sie die Batterien, wenn Sie die Fernsteuerung längere Zeit nicht verwenden, um Schäden aufgrund verrostet oder korrodierte Batterien zu verhindern.
- Werfen Sie nie Batterien in ein Feuer, setzen Sie Batterien nicht Feuer oder anderen Wärmequellen (z.B. heißer Ofen) aus.
- Wenn Sie den Quadrokopter nicht benutzen, ihn reinigen oder wenn eine Störung auftritt, schalten Sie den Quadrokopter und die Fernsteuerung immer aus. Entfernen sie die Batterien und den Akku und trennen Sie alle Verbindungen.
- Setzen Sie die Batterien nie extrem hohen Temperaturen aus. Dies kann zu einer Explosion oder zum Austritt von entflammbarer Flüssigkeit oder Gasen führen.
- Setzen Sie den Akku des Quadrokopter nie extrem niedrigen Luftdruck aus. Es kann beim Austreten von brennbarer Flüssigkeit oder Gas zu einer Explosion kommen.
- Sie sollten den Akku des Quadrokopter unter keinen Umständen auseinandernehmen, zerstören, durchlöchern oder kurzschließen, es besteht Explosionsgefahr.
- Batterie- und Akkuentsorgung: Alte oder entladene Akkus und Akkus müssen ordnungsgemäß entsorgt oder recycelt werden in Übereinstimmung mit allen geltenden Gesetze. Detaillierte Informationen erhalten Sie bei Ihrer Gemeindeverwaltung für Abfälle.
- Vor der Entsorgung, müssen Batterien und der Akku zuerst entfernt und separat vom Gerät entsorgt werden.
- Versuchen sie niemals, Batterien wieder aufzuladen, die nicht dafür vorgesehen sind.
- Niemals verschiedene Batterietypen gleichzeitig verwenden.

- Aufladbare Akkus dürfen nur unter Aufsicht eines Erwachsenen neu aufgeladen werden.
- Sollten Sie wiederaufladbare Akkus in der Fernsteuerung nutzen und diese aufladen wollen, entnehmen Sie die Akkus zunächst aus der Fernsteuerung.
- Mischen Sie niemals alte und neue Akkus und Batterien.
- Batteriekontakte der Fernsteuerung niemals kurzschließen.
- Quetschen oder Schneiden Sie nie Akkus.
- Sie sollten die Akkus unter keinen Umständen auseinandernehmen, zerstören, durchlöchern oder kurzschließen, es besteht Explosionsgefahr.

HINWEIS!

Gefahr von Sachschäden!

Unsachgemäßer Umgang mit der Quadrokopter kann zu Beschädigungen des Quadrokopter führen.

- Achten Sie unbedingt auf Ihre Umgebung in der Sie den Quadrokopter nutzen möchten. Suchen Sie sich eine große, offene und weite Fläche ohne Hindernisse, achten Sie besonders auf Gebäude, Menschenansammlungen, Hochspannungsleitungen und Bäume.
- Benutzen Sie den Quadrokopter niemals in der Nähe von Flughäfen, Bahnanlagen oder Straßen. Halten Sie immer ausreichend Abstand von gefahrenträchtigen und besonders geschützten Bereichen.
- Betreiben Sie Ihren Quadrokopter nicht in der Nähe von Funkstationen, Hochspannungsleitungen, Transformatorkästen oder ähnlichem! Diese Einrichtungen können Funkstörungen verursachen.

- Setzen Sie den Quadrokopter außen nur bei gutem Wetter ein. Bei Regen, Sturm oder gar Gewitter dürfen Sie den Quadrokopter nicht betreiben.
- Suchen Sie sich ein Fluggelände, das den gesetzlichen Voraussetzungen entspricht und frei von Hindernissen wie Bäumen, Häusern, usw. ist.
- Für die Nutzung im Innenraum, müssen Sie, aus Gründen der Sicherheit und um zufriedenstellende Flugergebnisse zu erzielen, auf einen ausreichend großen freien Raum (ca. 6 x 5 x 2,5 m) zu achten. Dabei muss der Raum frei von Hindernissen (Lampen, losen Gegenständen, usw.) sein. Außerdem sollte kein Luftzug vorhanden sein.
- Fliegen Sie in keiner Umgebung mit mehr als +45 °C und weniger als 10 °C.
- Setzen Sie den Quadrokopter keiner direkten Sonneneinstrahlung, hoher Luftfeuchtigkeit oder Staubeinwirkung aus.
- Den Quadrokopter nicht aus größeren Höhen fallen oder abstürzen lassen. Dies kann die Flugeigenschaften und die Lebenszeit des Quadrokopter beeinträchtigen.
- Achten Sie darauf das manche Teile am Quadrokopter heiß werden könnten.
- Halten Sie die Quadrokopter und das Zubehör von offenem Feuer und heißen Flächen fern.
- Stellen Sie keine offenen Brandquellen, wie z. B. brennende Kerzen, auf oder in die Nähe des Quadrokopter und der Fernsteuerung.
- Bringen Sie das Mikro USB-Ladekabel nicht mit heißen Teilen in Berührung.

- Tauchen Sie den Quadrokopter zum Reinigen niemals in Wasser und verwenden Sie zur Reinigung keinen Dampfreiniger. Der Quadrokopter kann sonst beschädigt werden.
- Verwenden Sie den Quadrokopter nicht mehr, wenn die Kunststoff-oder Metallbauteile des Geräts Risse oder Sprünge haben oder sich verformt haben. Ersetzen Sie beschädigte Bauteile nur durch passende Originalersatzteile.
- Beschädigungen des Quadrokopter, der Kamera, der Fernsteuerung oder des Zubehörs, die durch äußere Einflüsse wie Schläge, Fall oder Sonstiges hervorgerufen wurden, sind keine Garantieschäden und somit kostenpflichtig.
- Informieren Sie sich über die jeweils gültige Rechtslage zur Verwendung des von Ihnen erworbenen Quadrokopter in Ihrem Land.
- Führen Sie niemals Anbauten am Quadrokopter durch oder überschreiten das maximal erlaubte Höchstabfluggewicht (siehe „Technische Daten“).

HINWEIS!

Achtung!

In einigen Ländern ist es vorgeschrieben für den Betrieb eines Quadrokopter eine spezielle Modellhalterhaftpflichtversicherung abzuschließen. Information hierzu bekommen Sie bei den Modellsportverbänden oder bei einer Versicherung.

Ein Netzadapter ist nicht im Lieferumfang enthalten.

Bei Problemen des Produktes aufgrund statischer Entladungen oder Stromschwankungen, entnehmen Sie die Batterie aus dem Gerät, lassen es eine Minute abkühlen und setzen die Batterie wieder in das Gerät ein.

Sicheres Fliegen

Voraussetzungen für einen sicheren Flug

- Fliegen nur über offenen Bereichen.
- Fliegen nur mit ausreichend starkem GPS Signal.
- Fliegen nur auf Sichtkontakt mit dem Quadrokopter.
- Fliegen bis zu einer max. Höhe von 120 Metern

Eingeschränkter Flug

- Vermeiden Sie es, über bzw. in der Nähe von Hindernissen, Menschenmengen, Hochspannungsleitungen, Bäumen, Flugplätzen und Wasserflächen zu fliegen.
- Fliegen Sie nicht in der Nähe von Quellen starker elektromagnetischer Strahlung wie Stromleitungen oder Funkstationen.

Kein Flug

- Betreiben Sie den Quadrokopter nicht bei schlechten Wetterbedingungen wie Regen, Schneefall, Nebel oder hohen Windgeschwindigkeiten. Beachten Sie unbedingt Flugverbotszonen (NoFly-Zones).
- Halten Sie sich von drehenden Motoren und Rotoren fern.

Start

Inhalt der Verpackung

⚠ WARNUNG!

Erstickungsgefahr!

Halten Sie Plastikfolie und Taschen von Säuglingen und Kleinkindern fern es besteht Erstickungsgefahr.

HINWEIS!

Gefahr von Schäden!

Wenn die Verpackung sorglos mit einem scharfen Messer oder andere Spitze Gegenstände, geöffnet wird kann das Produkt beschädigt werden.

– Öffnen Sie sorgfältig die Verpackung.

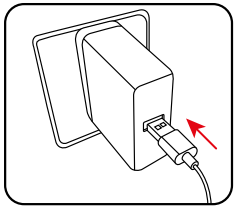
1. Überprüfen Sie, ob die Lieferung komplett ist (siehe **Abb. A** auf Seite 3).
2. Nehmen Sie den Quadrokopter 1 aus der Verpackung und überprüfen Sie ob das Gerät oder Teile beschädigt sind. Wenn ja, Verwenden Sie den Quadrokopter 1 nicht. Kontaktieren Sie die Service-Adresse des Herstellers, die auf der Garantiekarte aufgeführt ist.

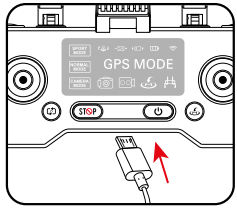
Erste Schritte

Akku der Fernsteuerung laden

Vor dem ersten Flug des Quadrokopter 1 muss der Akku der Fernsteuerung 6 vollends geladen werden. Verbinden Sie hierzu das mitgelieferte Mikro USB Ladekabel 2 mit dem USB-Anschluss 17 der Fernsteuerung 6. Das andere Ende des Mikro USB Ladekabel 2 verbinden Sie mit einem USB-Netzstecker (5V, 1 A, nicht im Lieferumfang enthalten). Das Batteriesymbol im Display 21 der Fernbedienung 5 beginnt rot zu leuchten. Wenn der Ladevorgang beendet ist, leuchtet das Batteriesymbol im Display 21 grün. Der Ladevorgang dauert ca. 25 Minuten.

Sie können den Akku der Fernsteuerung 6 auch über einen USB-Anschluss an Ihrem Computer laden. Bitte beachten Sie, dass der Ladevorgang sich dadurch allerdings verlängert.





- Wenn der Akku der Fernsteuerung 6 nur noch einen niedrigen Ladezustand aufweist, leuchtet die Akkuladestand Warnung im Display 21 rot. Sie müssen den Akku dann unverzüglich laden.
- Der Akku der Fernsteuerung 6 ist fest verbaut und kann nicht ausgetauscht werden. Wenn der Akku der Fernsteuerung 6 beschädigt ist, muss die Fernsteuerung 6 ausgetauscht werden.

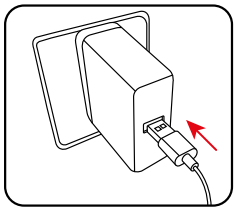
Fernsteuerung Ein- und Ausschalten

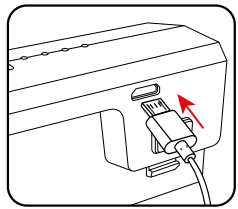
Zum Einschalten der Fernsteuerung drücken Sie die Ein/Ausschalttaste 6. Ein Signalton ertönt und die Symbole im Display der Fernsteuerung beginnen zu leuchten

Zum Ausschalten der Fernsteuerung drücken Sie die Ein/Ausschalttaste 6 kurz, ein Signalton ertönt. Drücken Sie die Taste erneut, bis die Symbole im Display Fernsteuerung erloschen sind.

Den Akku des Quadrokopter laden

Vor dem ersten Flug des Quadrokopter 1 muss der Akku 5 des Quadrokopter 1 vollends geladen werden. Drücken Sie die 2 Akku Verriegelungen 30 seitlich am Akku 5 und entnehmen Sie den Akku 5 nach oben aus dem Quadrokopter 1. Wenden Sie hierbei keine Gewalt an. Verbinden Sie nun das mitgelieferte Mikro USB Ladekabel 2 mit dem USB Anschluss des Akkus 28. Das andere Ende des Mikro USB Ladekabel 2 verbinden Sie mit einem USB-Netzstecker (5V, 3 A, nicht im Lieferumfang enthalten). Die 4 Status LEDs 26 beginnen je nach Ladestand blau zu blinken. Wenn der Ladevorgang beendet ist, leuchten alle 4 Status LEDs 26 konstant blau. Der Ladevorgang dauert ca. 270 Minuten. Die Flugzeit beträgt ca. 26 Minuten.





Sie können den Akku 5 des Quadrokopter 1 auch über einen USB-Anschluss an Ihrem Computer laden. Bitte beachten Sie, dass der Ladevorgang sich dadurch allerdings verlängert.

Den vollgeladenen Akku 5 des Quadrokopter 1 wieder in das Akkufach des Quadrokopter einlegen. Achten Sie darauf, dass der Akku 5 merklich mit einem Klick fest einrastet.

Sie können den Akku 5 auch laden, wenn er sich noch im Akkufach im Quadrokopter 1 befindet. Folgen Sie den Anweisungen und lösen Sie das Mikro USB Ladekabel 2 wenn die Status LEDs 26 vollständig leuchten. Der Quadrokopter 1 muss beim Laden ausgeschaltet sein.

Informationen über den Erwerb von zusätzlichen Ersatz-Akkus und weiterem Zubehör finden Sie auf https://shop.maginon.com/de/

Akku Status Anzeige

Der Status des Ladezustands des Akkus 5 des Quadrokopter 1 wird über die 4 Status LEDs 40 angezeigt.

Akku ausreichend - 4 bis 2 Status LEDs 26 an dem Quadrokopter 1 leuchten kontinuierlich Blau.

Akku schwach - Lediglich eine Status LED 26 blinkt Blau.

Landen Sie den Quadrokopter 1 wenn die letzte Status LED 26 wegen einem schwachen Akku zu blinken beginnt. Nach etwa 1 Minute landet der Quadrokopter 1 automatisch.

HINWEIS!

Achtung!

Im Außenbereich können Witterungseinflüsse und starker Wind das automatische Landen bei schwachem Akku 5 sehr stark beeinflussen.

Fernsteuerung vorbereiten

Symbol	Bedeutung
	Dualer Steuerungsmodus
	Zoom-Symbol
	Kamerawinkel/Trimmen
	Ladeanzeige
	WIFI-Anzeige
GPS MODE	GPS Modus Anzeige
	Akkuladestand Warnung
	Return to Home
	Videoaufnahme
	Fotoaufnahme

CAMERA MODE	Geschwindigkeitsanzeige Kamera Modus
NORMAL MODE	Geschwindigkeitsanzeige Normal Modus
SPORT MODE	Geschwindigkeitsanzeige Sport Modus

Klappen Sie zunächst die beiden Haltegriffe (14) der Fernsteuerung (6) mit Hilfe der beiden Aussparungen auf der Rückseite der Haltegriffe (14) aus. Sie können die Fernsteuerung (6) nun besser halten.

Anhand der zur Verfügung gestellten kostenlosen App „MAGINON Air GPS" (Seite 53 ff) können Sie den Quadrokopter (1) gleichzeitig mit der Fernsteuerung (6) steuern und das Livebild der Kamera verfolgen. Laden Sie sich die kostenlose App „MAGINON Air GPS" aus dem Google Play Store oder dem iOS App Store herunter und installieren Sie diese auf Ihrem Smartphone.

Dazu nutzen Sie am besten den Smartphonehalter (12) der Fernsteuerung (6). Klappen Sie den Smartphonehalter (12) in der Mitte der Fernsteuerung (6) nach oben. Ziehen Sie das obere Ende des Smartphonehalters (12) nach oben bis Ihr Smartphone zwischen die beiden Klemmen des Smartphonehalters (12) eingesetzt werden kann.

Achten Sie darauf, dass das Display Ihres Smartphones in die Richtung der Bedienelemente der Fernsteuerung (6) ausgerichtet ist. Lassen Sie dann die obere Klemme des Smartphonehalters (12) vorsichtig wieder herab, bis das Smartphone eingeklemmt ist und entsprechend fest und sicher sitzt.

Prüfen Sie durch vorsichtiges rütteln an der Fernsteuerung 6, ob Ihr Smartphone wirklich fest im Smartphonehalter 12 sitzt.

Klappen Sie nun die beiden Antennen 11 der Fernsteuerung 6 aus und richten Sie diese nach vorne.

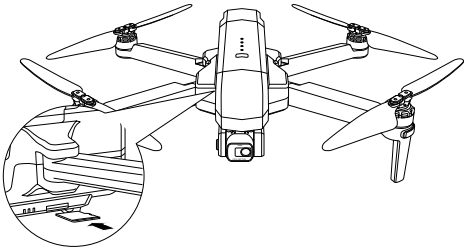
Schalten Sie die Fernsteuerung durch Drücken der Ein/Aus-Taste 16 an. Bitte beachten Sie, dass die Verbindung zum Quadrokopter 6 nur dann aufgebaut wird, wenn der Quadrokopter 6 zuerst eingeschaltet wird!

Zum Ausschalten der Fernsteuerung 6 drücken Sie die Ein/Aus-Taste 16 einmal kurz, und dann nochmal solange, bis das Display 21 der Fernsteuerung 6 erlischt.

Einsetzen der Speicherkarte

Aufnahmen von Fotos und Videos sind nur mit eingelegter Speicherkarte (4) möglich. Setzen Sie daher vor dem Einschalten des Quadrokopter (1) eine MicroSDHC Speicherkarte (4) in das Speicherkartenfach (37) des Quadrokopter (1) ein.

- Legen Sie die Speicherkarte (4) entsprechend der untenstehenden Abbildung ein. Die Beschriftung der Speicherkarte (4) zeigt dabei zur Unterseite des Quadrokopter (1). Drücken Sie die Speicherkarte (4) so tief in das Speicherkartenfach (37), bis sie hörbar einrastet.
- Zum Entnehmen der Speicherkarte (4) drücken Sie erneut kurz darauf, die Speicherkarte (4) wird daraufhin ein Stück weit ausgeworfen.



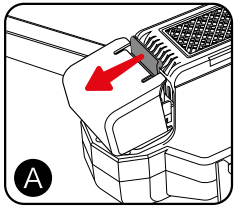
- Um zu vermeiden, dass die Speicherkarte (4) beschädigt wird, schalten Sie den Quadrokopter (1) aus, bevor Sie die Speicherkarte (4) einsetzen oder herausnehmen.
- Es werden microSDHC Speicherkarten bis zu einer Kapazität von 32 GB unterstützt.

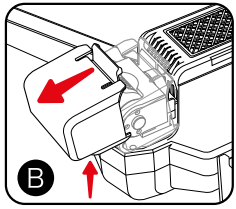
Schutzkappe von Kamera entfernen

Die Kamera 35 und der Gimbal sind für Transport und Lagerung durch eine Schutzkappe 9 geschützt.

Vor dem Einschalter des Quadrokopters 1 muss die Schutzkappe 9 entfernt werden.
Zum Entfernen nehmen Sie den Quadrokopter 1 mit der Unterseite nach oben zeigend in die Hand. Lösen Sie zunächst die Arretierung an der Unterseite der Schutzkappe 9, indem Sie diese leicht nach vorne drücken.

Ziehen Sie die Schutzkappe 9 nach vorne und heben Sie die Schutzkappe 9 leicht an. Die Arretierung auf der Oberseite löst sich dadurch. Jetzt können Sie die Schutzkappe 9 nach vorne von der Kamera 35 lösen.





Setzen Sie die Schutzkappe nach der Nutzung des Quadrokopters 1 wieder auf die Kamera 35.
Schieben Sie hierzu die Schutzkappe 9 bis zum Anschlag über die Kamera 35. Durch einen leichten Druck nach unten, schnappt nun die Arretierung auf der Unterseite der Schutzkappe 9 ein.

Quadrokopter einschalten

Um den Quadrokopter (1) für den ersten Flug vorzubereiten, folgen Sie bitte den nachfolgenden Schritten.

1. Klappen Sie zunächst die Rotorarme (29) der vorderen Rotoren (33) und dann die Rotorarme (29) der hinteren Rotoren (32) des Quadrokopters (1) aus. Die Rotorarme (29) rasten in der Endstellung merklich ein.
2. Stellen Sie den Quadrokopter (1) auf eine ebene Fläche.
3. Schalten Sie den Quadrokopter (1) ein, indem Sie die Ein/Ausschalttaste (27) des Quadrokopters (1) drücken, bis alle 4 Status LEDs (26) erleuchtet sind. Lassen Sie die Ein/Ausschalttaste (26) los. Der Quadrokopter (1) gibt ein akustisches Signal von sich, die Positions-LEDs (31) & (34) leuchten kurz blau und weiß und beginnen dann rot zu blinken.
4. Schalten Sie die Fernsteuerung (6) ein (siehe Seite 26). Die Fernsteuerung (6) verbindet sich automatisch mit dem Quadrokopter (1). Nach erfolgreicher Verbindung blinken die hinteren Positions-LEDs (31) blau und die vorderen Positions- LEDs (34) weiß.
5. Blinken die Positions-LEDs (31) und (34) nach dem Einschalten schnell blau und rot, kalibrieren Sie bitte den Kompass wie auf Seite 36 beschrieben. Sie können direkt mit Punkt 3 im Kapitel „Kompass kalibrieren“ beginnen.
6. Verbinden Sie den Quadrokopter (1) mit dem WiFi Ihres Smartphones. Öffnen Sie hierzu die WIFI Optionen Ihres Smartphones und suchen Sie nach dem WiFi Signal "Maginon_QC120XXXX". Verbinden Sie sich mit diesem Netzwerk. Es erfolgt keine WiFi-Passwort Abfrage. Bitte

beachten Sie, dass Sie während der Dauer dieser Verbindung kein Internet auf Ihrem Smartphone empfangen.

7. Öffnen Sie die App "Maginon Air GPS" auf Ihrem Smartphone.

Bitte beachten Sie immer die korrekte Reihenfolge beim Einschalten des Quadrokopters:

Schalten Sie zuerst den Quadrokopter ein und als nächstes die Fernsteuerung.

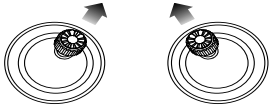
Quadrokopter kalibrieren

Vor dem ersten Flug sollten Sie den Kompass und das Gyroskop im Quadrokopter (1) kalibrieren. Die Kalibrierung sollte vor jedem Flug durchgeführt werden und wenn sich die Flugeigenschaften des Quadrokopter (1) nach einer Kollision oder einem Absturz verschlechtert haben.

Der Quadrokopter (1) muss dabei eingeschaltet sein und auf einer ebenen Fläche stehen. Schalten Sie die Fernsteuerung (6) ein und verbinden Sie den Quadrokopter (1) mit dem WiFi Ihres Smartphones. Öffnen Sie die App.

Kompass kalibrieren

1. Bewegen Sie die beiden Steuerhebel 19 / 12 der Fernsteuerung 6 zeitgleich in die Positionen 1 Uhr (links) und 11 Uhr (rechts). Die Positions-LEDs 30 und 33 am Quadrokopter 1 blinken nun schnell blau und rot (hinten) und weiß und rot (vorne).



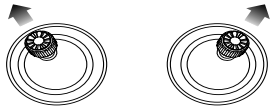
2. Die App zeigt den Status an: "Kompass-Kalibrierung".
3. Nehmen Sie den Quadrokopter 1 waagrecht von hinten auf und drehen Sie sich mit dem Quadrokopter in der Hand einmal um 360°.

4. Die hinteren Positions-LEDs 31 leuchten nun dauerhaft blau.
5. Halten Sie jetzt den Quadrokopter 1 mit der Kamera zum Boden gerichtet und drehen Sie sich noch einmal um 360°.

6. Die vorderen Position-LEDs 34 leuchten nun dauerhaft weiß.
7. Die App zeigt folgenden Status an: „Kompass-Kalibrierung okay".

Gyroskop kalibrieren

1. Bewegen Sie die beiden Steuerhebel 20 / 13 der Fernsteuerung 6 zeitgleich in die Positionen 11 Uhr (links) und 1 Uhr (rechts).



2. Die Positions-LEDs 31 & 34 des Quadrokopter 1 blinken schnell blau (hinten) und weiß (vorne).
3. Die App zeigt folgenden Status an: "Gyroskop Kalibrierung"
4. Nach wenigen Sekunden blinken die Positions-LEDs 31 & 34 wieder langsam blau (hinten) und weiß (vorne).
5. Die App zeigt folgenden Status an: "Gyroskop OK"

GPS Signal suchen

Bevor der Quadrokopter 1 zum Flug bereit ist, benötigt er ein GPS-Signal von einem GPS Satelliten. Die Suche nach diesem Signal startet der Quadrokopter 1 automatisch.

1. Die Positions-LEDs 31 & 34 beginnen schnell blau (hinten) und weiß (vorn) zu blinken. Das GPS-Signal wird gesucht. Der Vorgang kann einige Minuten dauern.
2. Die App zeigt folgenden Status an: "Warte auf GPS-Signal"
3. Wurde ein GPS-Signal empfangen, blinken die Positions-LEDs 31 & 34 kurz langsam und leuchten dann konstant in blau (hinten) und weiß (vorne).

GPS deaktivieren

Zum deaktivieren des GPS-Modus, halten Sie die Return to Home Taste 15 so lange gedrückt, bis ein akustisches Signal ertönt und das Symbol "GPS Mode" auf dem Display 21 der Fernbedienung erlischt.

GPS erneut aktiveren: Halten Sie die Return to Home Taste 15 so lange gedrückt, bis ein akustisches Signal ertönt und das Symbol "GPS Mode" auf dem Display der Fernbedienung 6 wieder blau leuchtet.

Sollten Sie kein ausreichendes GPS-Signal empfangen, können Sie mit der Return to Home Taste 15 die GPS Funktion des Quadrokopter deaktivieren. Ebenso sollten diese Funktion in Innenräumen deaktiviert werden. Bitte beachten Sie, dass die Kontrolle über den Quadrokopter 1 durch ein deaktiviertes GPS erschwert wird.

Auch eine automatische Rückkehr zum Startpunkt ist ohne eingeschaltetes GPS Signal nicht möglich. Sollte die Verbindung zwischen Quadrokopter 1 und Fernbedienung 6 bei einem Flug getrennt werden, während das GPS deaktiviert ist, wird die Drohne umgehend automatisch zur seichten Landung am Ort des Verbindungsverlustes ansetzen.

Quadrokopter trimmen

Der Flug ohne GPS Signal ist schwerer zu kontrollieren als der Flug mit GPS Signal. Um den Quadrokopter (1) ohne GPS-Signal besser auszubalancieren, halten Sie die Geschwindigkeitstaste (19) dauerhaft gedrückt und korrigieren Sie den driftenden Quadrokopter (1) mit dem rechten Steuerhebel (13). Driftet der Quadrokopter (1) nach links, drücken Sie den Steuerhebel (13) nach rechts usw. Ist der Quadrokopter (1) wieder korrekt ausgerichtet, lassen Sie die Geschwindigkeitstaste (19) los.

Während des Trimmen, leuchtet das Kamerawinkel/Trim Symbol im Display (21) der Fernsteuerung (6) blau.

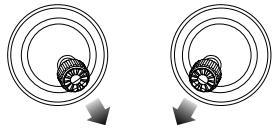
Erste Flugübungen

Bevor Sie mit dem Quadrokopter (1) einen Flug in luftiger Höhe fliegen, informieren Sie sich in den nachfolgenden Kapitel über seine Steuerfunktionen und führen dann einige Übungen durch. Die folgenden Anweisungen und Flugübungen beziehen sich auf den GPS Modus des Quadrokopter (1).

Starten der Rotoren und Abheben

Der Quadrokopter (1) muss auf einer ebenen Fläche stehen und eingeschaltet sein. Die Rückseite des Quadrokopter (1) ist Ihnen zugewandt. Die Fernsteuerung (6) muss eingeschaltet und mit dem Quadrokopter (1) verbunden sein, die App "Maginon Air GPS" sollte installiert und geöffnet sein, sowie das WIFI der Drohne mit dem Smartphone verbunden sein. Die Kalibrierung des Kompass und des Gyroskops sollten abgeschlossen sein. Die Positions-LEDs (31) & (34) müssen konstant in blau (hinten) und weiß (vorne) leuchten.Die App zeigt den Status "Flugbereit" an.

Bewegen Sie die Steuerhebel 20 & 13 in die Positionen 5 Uhr (links) und 7 Uhr (rechts).

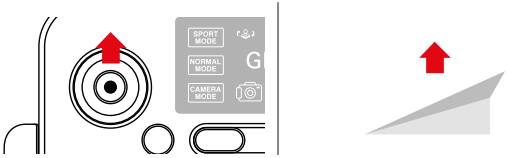


Die Motoren starten automatisch. Drücken Sie den linken Steuerhebel 20 vorsichtig nach vorne, um abzuheben. Hat der Quadrokopter 1 eine Höhe von ca. 1,5 m erreicht, halten Sie den linken Steuerhebel 20 mittig um auf einer Höhe zu schweben.

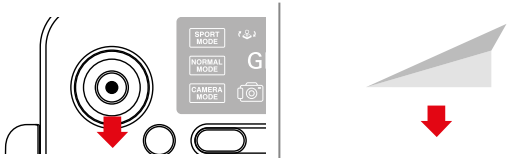
Steuerung

Nachfolgend erhalten Sie eine Beschreibung für die Steuerung des Quadrokopter 1.

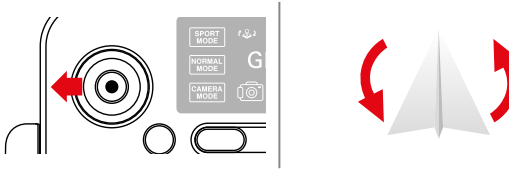
- **Steigen:** Drücken Sie den linken Steuerhebel 20 nach oben. Die Rotoren 32 & 33 drehen sich schneller und der Quadrokopter 1 steigt.



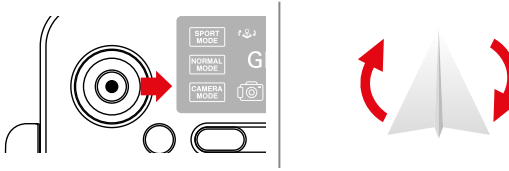
- **Sinken:** Drücken Sie den linken Steuerhebel 20 nach unten. Die Rotoren 32 & 33 drehen sich langsamer und der Quadrokopter 1 sinkt.



– **Nach Links drehen:** Drücken Sie den linken Steuerhebel 20 nach links. Der Quadrokopter 1 dreht sich auf der eigenen Achse nach links.

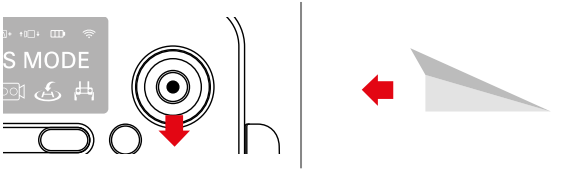


– **Nach Links drehen:** Drücken Sie den linken Steuerhebel 20 nach rechts. Der Quadrokopter 1 dreht sich auf der eigenen Achse nach rechts.

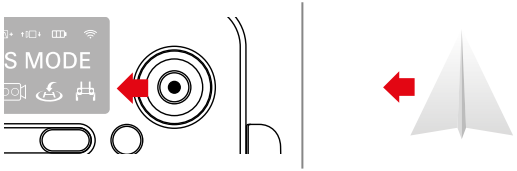


– **Vorwärts fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel 13 nach oben. Die Front des Quadrokopter 1 neigt sich nach unten und er fliegt vorwärts.

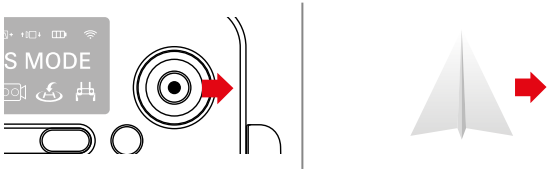
– **Rückwärts fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel 13 nach unten. Das Heck des Quadrokopter 1 neigt sich nach unten und er fliegt rückwärts.



– **Nach links fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel (13) nach links. Der Quadrokopter (1) neigt sich leicht nach links und er fliegt nach links.



– **Nach rechts fliegen:** Drücken Sie den rechten Steuerhebel (13) nach rechts. Der Quadrokopter (1) neigt sich leicht nach rechts und er fliegt nach rechts.



Üben Sie zuerst den Schwebeflug mit dem linken Steuerhebels (20) zu kontrollieren. Anschließend versuchen Sie die Position des Quadrokopter (1) mit Hilfe des rechten Steuerhebels (13) zu verändern (vor, zurück, seitwärts).

Zuletzt sollten Sie das Drehen des Quadrokopter (1) um die eigene Achse mit dem linken Steuerhebel (20) üben.

Wenn Sie diese Funktionen des Quadrokopter (1) beherrschen, können Sie Ihren ersten kontrollierten Flug durchführen.

Landen und Abschalten der Rotoren

1. Drücken Sie den linken Steuerhebel (20) nach unten, um den Quadrokopter (1) auf eine niedrige Höhe zu steuern.
2. Schauen Sie nach einem geeigneten, ebenen Landplatz.
3. Drücken Sie den linken Steuerhebel (20) nochmals unten, bis der Quadrokopter (1) Bodenkontakt hat.
4. Die Rotoren (32) & (33) stoppen automatisch, wenn der Quadrokopter (1) innerhalb von 20 Sekunden keine weiteren Signale von der Fernsteuerung erhält.
5. Stoppen Sie die Rotoren manuell, indem Sie die Steuerhebel (13) & (20) erneut in die Positionen 5 Uhr (links) und 7 Uhr (rechts) bewegen.

HINWEIS!

Achtung!

Greifen Sie den Quadrokopter (1) erst an, nachdem die Rotoren (32) & (33) zum Stillstand kamen. Drehende Rotoren können schwere Verletzungen verursachen.

- Starten Sie den Quadrokopter (1) immer vom Boden aus.
- Sollte der Quadrokopter (1) nach einer Kollision oder eines Absturzes vom Kurs abweichen, landen Sie den Quadrokopter (1) und führen Sie eine Kalibrierung des Kompass und des Gyroskops durch.
- Überprüfen Sie vor jedem Neustart, dass die Rotorarme (29) vollständig ausgeklappt und eingerastet sind.
- Beachten Sie die aktuelle Windsituation. Bei starkem Wind ist der Quadrokopter (1) nicht mehr einfach zu steuern.

Erweiterte Funktionen

Nachdem Sie sich mit der Steuerung des Quadrokopter (1) vertraut gemacht haben, können Sie weitere Funktionen und Flugmodi des Quadrokopter (1) nutzen.

Geschwindigkeit einstellen

Sie können drei Geschwindigkeits-Modi über die Fernsteuerung (6) einstellen: Kameramodus, Normalmodus und Sportmodus.

- **Normalmodus (Mittlere Geschwindigkeit):** Nach dem Einschalten des Quadrokopter (1) ist von Werk aus der Normalmodus aktiviert. Das Symbol "Normal Mode" leuchtet blau im Display (21) der Fernsteuerung (6). Maximalgeschwindigkeit in diesem Modus: 21,6 km/h (6 m/s)
- **Sportmodus (Hohe Geschwindigkeit):** Drücken Sie die Geschwindigkeitstaste (19) einmal. Die Fernsteuerung (6) gibt drei kurze akustische Signale von sich. Der Sportmodus ist aktiviert und das Symbol "Sport Mode" leuchtet rot im Display (21) der Fernsteuerung (6). Maximalgeschwindigkeit in diesem Modus: 28,8 km/h (8 m/s)
- **Kameramodus (Langsame Geschwindigkeit):**Drücken Sie erneut die Geschwindigkeitstaste (19). Die Fernsteuerung (6) gibt ein akustisches Signal von sich. Der Kameramodus ist aktiviert und das Symbol "Camera Mode" leuchtet grün im Display (21) der Fernsteuerung (6) . Maximalgeschwindigkeit in diesem Modus: 14,4 km/h (4 m/s)

Durch den erneuten Druck auf die Geschwindigkeitstaste (19) erreichen sie wieder den Normalmodus, welcher durch das blaue leuchten des Symbol "Normal Mode" und zwei akustischen Signalen angezeigt wird.

Foto- und Videoaufnahmen

Ihr Quadrokopter (1) ist mit einer beweglichen 4K Kamera (35) mit Gimbal (36) ausgestattet, mit der Sie Foto und Videoaufnahmen aus der Vogelperspektive aufnehmen können. Die Kamera (35) verfügt über eine digitale Zoomfunktion um Objekte näher heran zu holen. Der Gimbal (36) stabilisiert die Kamera (35) und sorgt für verwacklungsfreie Aufnahmen während des Fluges.

1. Stellen Sie sicher, dass Sie eine Speicherkarte (4) im Speicherkartenfach (36) Ihres Quadrokopters (1) eingelegt haben.
2. Steuern Sie den Winkel der Kamera über die das Kamerawinkelrad (23). Das Kamerawinkel/Trimmen Symbol im Display der Fernbedienung leuchtet blau.
3. Drücken Sie das Kamerawinkelrad (23) nach links, um die Kamera nach oben zu bewegen.
4. Drücken Sie das Kamerawinkelrad (23) nach rechts, um die Kamera nach unten zu bewegen.
5. Starten Sie eine Fotoaufnahme, indem Sie den Fotoauslöser (25) einmal drücken. Die Fernsteuerung (6) gibt 2 akustische Signale von sich und das Foto-Symbol im Display (21) der Fernsteuerung (6) leuchtet 2x blau.
6. Starten Sie die Videoaufnahme, indem Sie den Videoauslöser (24) einmal drücken. Die Fernsteuerung (6) gibt so lange ein akustisches Signal von sich, bis Sie die Aufnahme durch erneutes drücken des Videoauslöser (24) beenden. Während der laufenden Aufnahme leuchtet das Video-Symbol im Display (21) der Fernsteuerung (6) dauerhaft grün.
7. Zum Vergrößern eines Bildausschnittes (Zoom) können Sie das Zoomrad (22) an der Fernsteuerung (6) betätigen.

Sie können durch drückendes Zoomrads 22 nach rechts,die Vergrößerung in 8 Stufen einstellen. Um wieder den Originalbildausschnitt herzustellen, drücken Sie das Zoomrad 22 8 mal nach links. Das Zoom-Symbol im Display 21 der Fernsteuerung 6 leuchtet bei jedem Druck des Zoomrads 22 kurz grün.

8. Sind Sie mit der App verbunden, werden die Videos auch auf Ihrem Smartphone abgespeichert. Sie finden die Aufnahmen im Pfad **DCIM/Maginon Air GPS** auf Ihrem Smartphone

HINWEIS!

Die Videos auf der Speicherkarte werden in einer Auflösung von 3840 x 2160p mit 30 Bildern per Sekunde (Frames per Second , fps) aufgenommen.

Im Smartphone ist die Auflösung aufgrund der WIFI-Übertragung auf 1280 x 720p, 30 fps eingeschränkt.

Fotos werden auf der Speicherkarte und dem Smartphone mit einer Auflösung von 3840 x 2160p abgespeichert.

Beenden Sie die Videoaufnahme immer über den Videoauslöser, da die Videodatei ansonsten nicht gespeichert wird.

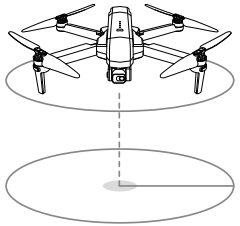
Der Zoom der Kamera ist ein digitaler Zoom, welcher durch Pixelvergrößerung erreicht wird und daher qualitativ von der nativen Vergrößerung abweicht.

Der Quadrokopter 1 verfügt über kein Mikrofon. Über die App kann das Mikrofon des Smartphones für Tonaufnahmen aktiviert werden.

Automatischer Notstopp

Drücken Sie die Notstopp-Taste 18 während des Fluges des Quadrokopter 1 für 3 Sekunden. Die Rotoren 32 & 33 des Quadrokopter 1 schalten sich aus und der Quadrokopter 1 stürzt ab. Die Notstopp-Taste 18 funktioniert nur bis zu einer Höhe von 13 Metern. Nutzen Sie diese Funktion nur in einem äußersten Notfall, um das Risiko von Verletzungen oder Beschädigungen zu reduzieren.

Point Of Interesse Modus (POI)



Im POI Modus kreist der Quadrokopter 1 im Schwebeflug auf einer gleichbleibenden Höhe automatisch um die Fernsteuerung 6. Die Distanz zur Fernsteuerung 6 kann dabei zwischen 2 Meter und 100 Meter liegen.

1. Starten Sie den Quadrokopter 1 und begeben Sie sich in eine mittlere Flughöhe (ca. 2 -5m).
2. Drücken Sie auf der Fernsteuerung 1 die Tasten Fotoauslöser 25 und Videoauslöser 24 zeitgleich.
3. Steuern Sie den Quadrokopter 1 mit dem rechten Steuerhebel 13 in die gewünschte Distanz zwischen 2 m und 100 m. Achten Sie darauf, dass sich innerhalb des gewählten Bereichs keine Hindernisse befinden.
4. Drücken Sie erneut die Tasten Fotoauslöser 25 und Videoauslöser 24 zeitgleich.
5. Der Quadrokopter 1 beginnt innerhalb des festgelegten Aktionsradius um die Fernsteuerung 6 zu kreisen. Wenn der ausgewählte Aktionsradius weniger als 2 Meter beträgt, fliegt der Quadrokopter 1 automatisch in eine Distanz von 2 Meter.
6. Bewegen Sie den rechten Steuerhebel 13, um den Point of Interest Modus zu deaktivieren.

Return to Home (RTH)

Mit der RTH Funktion kehrt der Quadrokopter (1) automatisch zum Startpunkt zurück. Diese Funktion kann nur mit aktiviertem GPS angewählt werden.

Die RTH Funktion hat drei verschiedene Modi:

- **Smart RTH -** Drücken Sie die Return to Home Taste (15) auf der Fernsteuerung (6). Die Fernsteuerung (6) gibt dauerhaft ein akustisches Signal von sich und das Return to Home Symbol im Display (21) leuchtet blau. Der Quadrokopter (1) kehrt zu seinem Startpunkt zurück. Drücken Sie die Return to Home Taste (15) erneut, um den Return To Home-Vorgang abzubrechen. Ziehen Sie den linken Steuerhebel (20) nach hinten, um den Quadrokopter (1) sicher zu landen.
- **Automatischer RTH -** Die automatische RTH Funktion wird ausgelöst, wenn der Ladezustand des Akkus (5) des Quadrokopter (1) zu niedrig ist. Der Quadrokopter (1) fliegt automatisch bis auf ca. 30 m an den Startpunkt heran, damit Sie den Landevorgang automatisch steuern können.
- **Verbindungsverlust RTH -** Diese RTH Funktion wird ausgelöst, wenn die Verbindung der Fernsteuerung (6) zum Quadrokopter (1) verloren geht. Verbinden Sie den Quadrokopter (1) erneut, sobald der Quadrokopter (1) im Sichtfeld erscheint. Sie können den Quadrokopter (1) dann wieder manuell steuern und sicher landen.

Die RTH Funktion ist nur bei aktiviertem GPS anwählbar und aktiv. Der Quadrokopter hat keine automatische Hinderniserkennung.

Dualer Steuerungs-Modus

Die Funktionen des linken und rechten Steuerhebels 13 & 20 der Fernsteuerung 6 des Quadrokopter 1 können untereinander ausgetauscht werden.

1. Schalten Sie die Fernsteuerung 6 aus.
2. Drücken Sie zeitgleich den Fotoauslöser 25 und die Ein-/Ausschalttaste 16 der Fernbedienung 6.
3. Die Fernsteuerung 6 quittiert diese Anweisung mit einem doppelten akustischem Signal und schaltet sich ein.
4. Das Symbol "Dualer Steuerungsmodus" leuchtet blau im Display 21 der Fernbedienung 6.
5. Der rechte Steuerhebel 13 hat nun die Funktionen Steigen, Sinken, Linksdrehung und Rechtsdrehung des Quadrokopter 1.
6. Der linke Steuerhebel 20 kann nun benutzt werden um nach Vorne, Zurück, nach Links und nach Rechts zu fliegen.
7. Um die normale Funktion der Fernsteuerung 6 wieder zu aktivieren, schalten Sie die Fernbedienung aus und drücken Sie beim nächsten einschalten erneut zeitgleich den Fotoauslöser 25 und die Ein-/Ausschalttaste 16 der Fernbedienung.
8. Das Symbol "Dualer Steuerungsmodus" leuchtet im Display 21 der Fernbedienung 6 nicht mehr.

Die Handhabe der Kalibrierung des Quadrokopter bleibt in ihrer ursprünglichen Funktionsweise erhalten.

App Maginon Air GPS

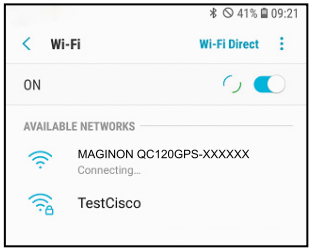
Laden Sie sich die kostenlose App „MAGINON Air GPS“ aus dem Google Play Store oder dem iOS App Store herunter und installieren Sie diese auf Ihrem Smartphone.

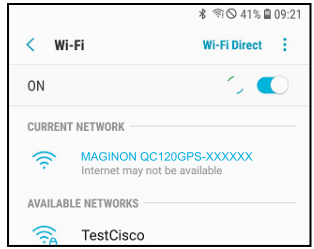
iOS

Android

Schalten Sie nun den Quadrokopter 1 an und öffnen Sie die Verbindungsoptionen an Ihrem Smartphone.

Öffnen Sie die Option WLAN-Verbindungen und verbinden Sie das Smartphone mit dem WiFi-Netzwerk des Quadrokopter 1. Dieses wird mit der Netzwerkkennung „MaginonQC120 GPS -xxxxxx” angezeigt.



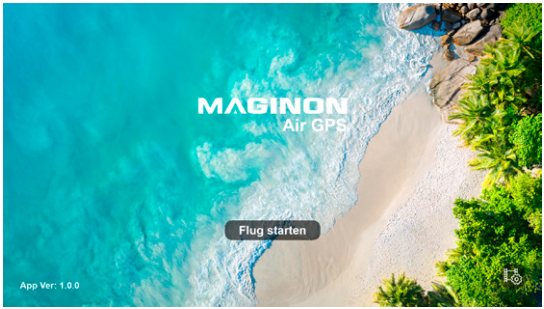


Nachdem Smartphone und Quadrokopter 1 verbunden sind, öffnen Sie die App „MAGINON Air GPS”.

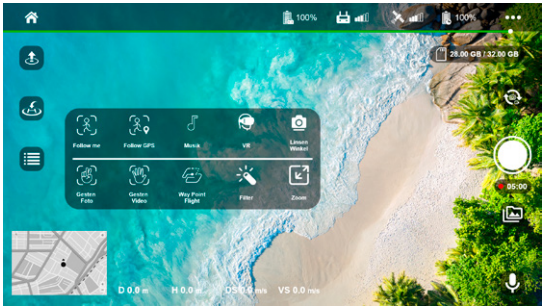
Wenn der Quadrokopter 1 mit Ihrem Smartphone verbunden ist, haben Sie keine Internet-Verbindung.

Bedienung der App

Sie können über den Startbildschirm direkt in den Flugmodus wechseln, oder den Video Editor öffnen.



Um den per WiFi verbundenen Quadrokopter 1 zu steuern, drücken Sie auf „Flug starten“. Der Steuerungsmodus wird geöffnet. Sie sehen das Livebild der Kamera 35 und haben verschiedene Steuerelemente im Livebild.



Die Icons im Bildschirm haben folgende Funktionen:

Zurück zum Startbildschirm

Akku-Status der Fernsteuerung
(Achtung! Der Status wird nur bei verbundener Fernsteuerung angezeigt!)

Status Funkverbindung zur Fernsteuerung

GPS Signal Anzeige

Akku-Status des Quadrokopters

Weitere Optionen

Zurück zum Kontrollbildschirm

Parameter	Stellen Sie den Flugmodus, die maximale Entfernung und Höhe, sowie die Return to Home Flughöhe ein.
Fluginfo	Rufen Sie Informationen zum aktuellen, oder vorherigen Flügen ab, oder finden Sie die letzte GPS-Position der Drohne nach einem Absturz
Gimbal	Einstellungen zum Gimbal
Flugverbotszonen	Achten Sie auf die aktuellen Flugverbotszonen. Eine Aktualisierung der Flugverbotszonen geht nur mit einer aktivierten Internetverbindung!
Allgemeine Einstellungen	Stellen Sie die genutzten Einheiten ein und lassen Sie sich ihre Flugroute anzeigen.

Speicherkartenstatus

Umschalter Foto/Video

Auslöseknopf Foto/Video

Laufzeit Videoaufnahme

Foto- und Videogalerie:
Betrachten, Löschen oder teilen Sie ihre Aufnahmen

Smartphone-Mikrofon Aktivierung:

VS 0.0 m/s

Vertikale Geschwindigkeit

DS 0.0 m/s

Diagonale Geschwindigkeit

H 0.0 m

Flughöhe

D 0.0 m

Distanz

Radar/Map/Flugverbotszonen

Weitere Funktionen

Follow me (Objekt Verfolgung)

Follow GPS (GPS Verfolgung)

Musik (Musikuntermalung Videos)

VR (Virtual Reality Modus)

Linsenwinkel

Gesten Foto (Gestensteuerung Foto)

Gesten Video (Gestensteuerung Video)

Way Point Flight:
Legen sie durch Antippen einzelner Zielpunkte einen Way Point Flight fest

Filter

Zoom

Return to Home

Autostart
Starten Sie die Rotoren und einen Schwebeflug in ca 1,5m Höhe

HINWEIS!

Bitte beachten Sie, dass die Akku-Anzeige der Fernbedienung nur dann ordnungsgemäß in der App angezeigt wird, wenn die Fernbedienung mit dem Quadrokopter gekoppelt wurde.

Verfolgungsmodus via App

Aktivieren Sie den Verfolgungsmodus, indem Sie die Option "Weitere Funktionen" öffnen und entweder die "Objekt Verfolgung" oder "GPS Verfolgung" anwählen. Das entsprechende Icon wird blau markiert und erscheint am linken Bildschirmrand.

Follow me (Objekt Verfolgung) - Aktivieren Sie diesen Modus über das Icon . Stellen Sie sicher, dass der Quadrokopter 1 in ca.3 Metern Entfernung und in 2 -10 Metern Höhe fliegt. Markieren Sie das zu verfolgende Objekt, oder die Person, mit einem Finger, indem Sie ein Rechteck auf das Livebild der Person/des Objekts ziehen. Der Quadrokopter 1 folgt diesem Objekt, egal wohin es sich bewegt. Beachten Sie, dass Sie sich nur im langsamen Schritttempo fortbewegen.

Follow GPS (GPS Verfolgung) - Aktivieren Sie diesen Modus über das Icon . Stellen Sie sicher, dass der Quadrokopter 1 in ca. 3Metern Entfernung und in 30 Metern Höhe fliegt. Der Quadrokopter 1 folgt nun dem GPS-Signal des Smartphones, mit dem er via WiFi verbunden ist, egal wohin Sie sich bewegen.

Der Verfolgungsmodus wird ausgeschaltet, indem Sie auf der Nutzeroberfläche der App am linken Bildschirmrand auf das Icon des aktivierten Modus oder tippen und im Funktionsauswahlfenster das blau markierte Icon erneut antippen. Die blaue Markierung verschwindet und das Icon "Weitere Funktionen" erscheint wieder.

HINWEIS!

Die GPS Verfolgung lässt sich nicht aktivieren, wenn das GPS-Signal Ihres Smartphones zu schwach ist. Dies kann an Signalverlust durch umstehende Gebäude oder Bäume liegen oder auch an Netzüberlastung durch zu viele Smartphones in diesem Gebiet.

Gestensteuerung via App

Aktivieren Sie den Gestensteuerung, indem Sie die Option "Weitere Funktionen" öffnen und entweder die "Gestensteuerung Foto" oder "Gestensteuerung Video" anwählen. Das entsprechende Icon wird blau markiert und erscheint am linken Bildschirmrand. Stellen Sie sicher, dass der Quadrokopter in ca. 2 Metern Entfernung fliegt und Sie gut sichtbar auf dem Livebild zu sehen sind.

Gesten Foto (Gestensteuerung Foto) - Nutzen Sie die rechte Hand und zeigen Sie in die Kamera 35 um eine Fotoaufnahme auszulösen. Ein Countdown von 3 auf 0 erscheint auf dem Bildschirm bevor die Aufnahme ausgelöst wird.

Gesten Video (Gestensteuerung Video) - Nutzen Sie die rechte Hand und zeigen Sie in die Kamera 35 um eine Videoaufnahme auszulösen. Zeigen Sie die Geste erneut um die Videoaufnahme zu stoppen.

Die Gestensteuerung wird deaktiviert, indem Sie auf das Icon am linken Bildschirmrand tippen und im Funktionsauswahlfenster das blau markierte Icon erneut antippen. Die blaue Markierung verschwindet und das Icon "Weitere Funktionen" erscheint wieder.

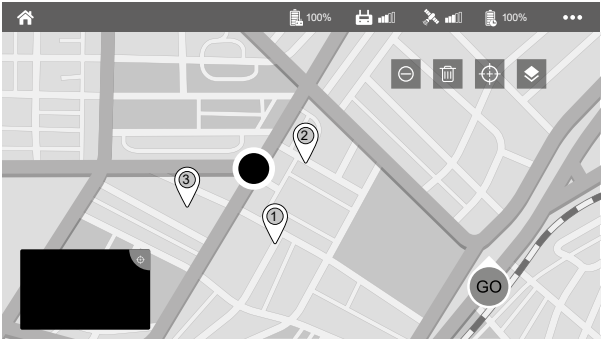
Way Point Flight Funktion

Mit der Way Point Funktion können Sie bis zu 16 Zielpunkte definieren, die der Quadrokopter 1 im GPS Modus alleine ansteuert. Aktivieren Sie die Way Point Flight Funktion, indem Sie die Option "Weitere Funktionen" öffnen und dann die Way Point Flight Funktion anwählen.

Eine Landkarte erscheint im Bildschirm und das Livebild wird verkleinert im linken unteren Eck angezeigt.

Auf der Landkarte wird Ihnen der aktuelle Standort des Quadrokopter 1 angezeigt. Markieren Sie bis zu 16 Zielpunkte innerhalb des Flugbereiches (roter Kreis) auf der Landkarte. Über "-" löschen Sie den zuletzt gesetzten Zielpunkt, über das Mülleimer-Symbol alle gesetzten Zielpunkte.

Drücken Sie "Go" um den Way Point Flug zu starten.



Um den Way Point Flug zu beenden oder die Funktion abzubrechen, löschen Sie alle Zielpunkte und wählen Sie das Livebild links unten im Bildschirm an.

HINWEIS!

Beachten Sie, dass der Quadrokopter 1 keine Hinderniserkennung besitzt. Um die Way Point Funktion zu nutzen, müssen Sie Google Maps (Android oder iOS) oder Apple Maps (iOS) auf Ihrem Smartphone installiert haben. Sie können diese Apps kostenlos aus den App Stores herunterladen.

Weiter Optionen

Über das Icon ••• im Hauptbildschirm der App, finden Sie folgende Optionen:

Parameter

In der Einstellung der Parameter können Sie den Benutzerstatus, die Flugdistanz, normale Flughöhe und Flughöhe für die Return to Home Funktion einstellen.

Die Werkseinstellung "Anfänger" erlaubt eine Flugdistanz von 30 m, eine Flughöhe von 30 m und eine Return Höhe von 20 m.

Fluginfo

Unter dem Punkt Fluginfo erhalten sie Daten zu Ihren Flügen. So können Sie z.B. Logfiles bestimter Flugtagen abrufen und z.B nach einem Verlust des Quadrokopters die letzte gesendete GPS Position des Quadrokoters finden.

Gimbal

Unter dem Punkt Gimbal können Sie Feineinstellungen der Flugeigenschaften des Quadrokopters vornehmen und die Einstellungen auch wieder auf den Auslieferzustand zurück setzen.

Flugverbotszonen

Um die Flugverbotszonen zu aktualisieren, muss das Smartphone mit dem Internet verbunden sein.
Die Flugverbotszonenanzeige informiert Sie über Gebiete mit eingeschränkter Flugerlaubnis. Sie können die verschiedenen Zonen deaktivieren, sollten sich aber immer darüber bewusst sein, das ein Verstoß rechtlich verfolgt wird.

Bitte informieren Sie sich vorab über die Gesetze des Landes, in dem die Drohne genutzt wird.

Allgemeine Einstellungen (•••)

Über die Allgemeinen Einstellungen ändern Sie die Metrik-Einheiten der App und Ausgabeoptionen der App einstellen.

Transport

1. Tragen / Heben Sie den Quadrokopter 1 immer am Körper oder den Flugarmen. Tragen Sie den Quadrokopter 1 niemals an den Rotoren oder anderen empfindlichen Teilen.
2. Transportieren Sie den Quadrokopter 1 in der Originalverpackung oder einer ähnlichen geeigneten Verpackung.
3. Stellen Sie niemals etwas auf den Quadrokopter 1 und schützen Sie den Quadrokopter 1 vor Risiken wie zum Beispiel Darauf treten oder Darauf setzen.
4. Schützen Sie den Quadrokopter 1 gegen Schläge und starke Vibrationen, die insbesondere beim Transport in Fahrzeugen auftreten. Sichern Sie den Quadrokopter 1 gegen Verrutschen und Herunterfallen.
5. Achten Sie darauf, die Kamera und Gimbal 1 Schutzkappe 1 zu montieren, wenn Sie den Quadrokopter 1 transportieren.

Technische Daten

Modell:	QC-120 GPS
Quadrokopter:	
Geschwindigkeiten:	Kamera Modus (max. 14,4 km/h), Normal Modus (max. 21,6 km/h), Sport Modus (max. 28,8 km/h)
Frequenzbereich:	5150-5350MHZ, 5460-5720MHZ, 5725-5825MHZ
Wifi Distanz:	800 m, ohne Hindernisse und Interferenzen im Außenbereich
Stromversorgung:	Mikro-USB 5 V ⎓ 3 A
Batterie:	11,1 V ⎓; 2500 mAh/27,75 Wh Lithium-Polymer Akku, Nennspannung 5 V Modell: DS854085 - 3S
Flugzeit:	ca. 26 Min
Ladezeit:	ca. 270 Min
Betriebstemperatur:	0 °C - 40 °C
Maße:	450 x 405 x 80 mm (aufgeklappt) 176 x 105 x 80 mm (zusammengeklappt)
Gewicht:	585 g (inklusive Batterie und Rotoren)
Höchstabfluggewicht:	585 g
Fernsteuerung:	
Reichweite Fernsteuerung:	ca. 1000 - 1500 m, ohne Hindernisse und Interferenzen im Außenbereich
Stromversorgung:	Mikro-USB 5 V ⎓ 1 A
Batterie:	3,7 V ⎓; 300 mAh Lithium-Polymer Akku
Frequenzbereich:	2402 MHz - 2478 MHz
Flugzeit:	ca. 11 Std
Ladezeit:	ca. 25 Min
Maximale Sendefrequenz:	13 dBm (20mW)
Betriebstemperatur:	0 °C - 40 °C
Maße:	170 mm x 180 mm x 70 mm (aufgeklappt) 150 mm x 83 mm x 63 mm (zusammengeklappt)
Gewicht:	277 g

Kamera:

Kamerasensor:	1/3" CMOS
Linse:	FOV 100°, F:2.15
Fotoauflösungen:	3840 x 2160 (auf Speicherkarte) 3840 x 2160 (auf Mobilgerät)
Videoauflösungen:	4K (3840 x 2160p, 30 fps, ohne Ton) auf Speicherkarte HD (1280 x 720p, 30 fps, ohne Ton) auf Mobilgerät
Aufnahmemedium:	Unterstützt microSD / SDHC-Speicherkarten bis 32 GB (optional)
WLAN-Sicherheit:	keine Verschlüsselung
WLAN-Standards:	802.11a; 802.11n20; 802.11n40
Frequenzbereich:	5150-5350 MHz, 5460-5720MHz, 5725-5825MHz
Einstellbare Kamera-Neigung:	0 - 90° (einstellbar per Fernsteuerung)
Maximale Sendefrequenz:	22 dBm (158,5 mW)

Design und technische Daten können ohne Ankündigung geändert werden.

Wartung und Fehlerbehebung

Trimmen der Fluglage bei deaktiviertem GPS

- Wenn der Quadrokopter 1 sich während des Flugs nicht im GPS-Modus befindet, können Sie ihn trimmen, um ein ausgeglicheneres Flugverhalten zu gewährleisten. Quadrokopter trimmen
- Um den Quadrokopter 1 ohne GPS-Signal besser auszubalancieren, halten Sie die Geschwindigkeitstaste 18 dauerhaft gedrückt und korrigieren Sie den driftenden Quadrokopter 1 mit dem rechten Steuerhebel 13. Driftet der Quadrokopter 1 nach links, drücken Sie den Steuerhebel 13 nach rechts usw. Ist der Quadrokopter 1 wieder korrekt ausgerichtet, lassen Sie die Geschwindigkeitstaste 19 los.
  Während des Trimmen, leuchtet das Kamerawinkel/Trim Symbol im Display 21 der Fernsteuerung 6 blau.

Rotorblätter austauschen

- Zum Austauschen eines defekten Rotor 32 & 33 entnehmen Sie aus Sicherheitsgründen zuerst den Akku 5 aus dem Quadrokopter 1. Lösen Sie dann von die Schrauben seitlich am defekten Rotorblattes mit dem beiliegenden Inbusschlüssel 8.
- Nehmen Sie den defekte Rotor 32 & 33 ab und setzen Sie einen Neuen ein. Befestigen Sie den neuen Rotor 32 & 33 wieder mit der Schraube. Ziehen Sie die Schraube gut fest, achten Sie aber darauf die Schraube nicht zu überdrehen.

HINWEIS!

Achtung!

- Die Rotoren 32 & 33 und Rotorarme 29 sind mit A und B gekennzeichnet. Im Lieferumfang enthalten sind je 2 Rotoren mit der Bezeichnung A und B. Achten Sie beim Wechsel der Rotoren 32 & 33 immer darauf, dass nur gleich gekennzeichnete Rotoren miteinander ausgetauscht werden dürfen.

Quadrokopter reagiert nicht

- Prüfen Sie, ob der Akku 5 des Quadrokopter 1 und der Akku der Fernsteuerung 6 ausreichend geladen sind. Gegebenenfalls laden Sie den Akku 5 des Quadrokopter 1 und der Fernsteuerung 6 auf.
- Überprüfen Sie, ob die Entfernung zwischen Quadrokopter 1 und Fernsteuerung 6 mehr als 1000-1500 Meter beträgt.

Quadrokopter reagiert nicht richtig

- Prüfen Sie, ob der Akku 5 des Quadrokopter 1 und der Akku der Fernsteuerung 6 ausreichend geladen sind. Gegebenenfalls laden Sie den Akku 5 des Quadrokopter 1 und der Fernsteuerung 6 auf.
- Prüfen Sie, ob eine andere Fernsteuerung oder eine ähnliche Störquelle in näherer Umgebung eventuell die Frequenz der Fernsteuerung 6 stört. Entfernen Sie sich gegebenenfalls ausreichend von der Störquelle.

Quadrokopter zeigt keine guten Flugeigenschaften mehr

- Prüfen Sie das Produkt auf offenkundige Beschädigungen oder Verunreinigungen. Bei Verunreinigungen säubern Sie das Gerät vorsichtig (Kapitel „Reinigung“ auf Seite 70). Bei Beschädigungen wechseln Sie die Rotoren 32 & 33 oder entsorgen das Gerät fachgerecht.
- Prüfen Sie, ob die Rotoren 32 & 33 eventuell beim Austausch falsch montiert wurden (Kapitel „Rotorblätter austauschen“ auf Seite 65).

Quadrokopter fliegt ständig zu einer Seite oder nach oben/unten

- Prüfen Sie, ob der Akku des Quadrokopter 1 und die Akkus der Fernsteuerung 6 ausreichend geladen sind. Gegebenenfalls laden Sie den Akku 5 die Akkus der Fernsteuerung 6 und des Quadrokopters 1 auf.
- Überprüfung Sie, ob eine Trimmung des Quadrokopters 1 notwendig ist. Kapitel „Trimmen der Fluglage bei deaktiviertem GPS“ auf Seite 65.

Wind

Ein Faustregel des Quadrokopterflugs sagt aus, dass die Windgeschwindigkeit maximal 2/3 der Höchstgeschwindigkeit des Quadrokopter betragen darf. Die maximalen Geschwindigkeiten des Quadrokopter entnehmen Sie bitte den technischen Daten. Zur Windbestimmung können Sie auf verschiedenen Webseiten oder Drittanbieter Apps zurück greifen. Ein Verlust des Quadrokopter durch Windeinflüsse unterliegt nicht der Garantie oder Gewährleistung.

Ersatzteile

Informationen über den möglichen Erwerb von zusätzlichen Ersatzteilen erhalten Sie auf https://shop.maginon.com/de/

EU-Konformitätserklärung

Hiermit erklärt die supra Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH, dass der Funkanlagentyp „QC-120 GPS“ der Richtlinie 2014/53/EU entspricht. Der vollständige Text der EU-Konformitätserklärung ist unter der folgenden Internetadresse verfügbar:

https://www.maginon.com/downloads

2014/53/EU RE-Richtlinie

2011/65/EU RoHs-Richtlinie

CE

supra Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH
Denisstraße 28A,
67663 Kaiserslautern,
Deutschland

Aufbewahrung

Bei Nichtbenutzung trennen Sie den Quadrokopter von der Stromversorgung und bewahren Sie diese an einem sauberen und trocken Ort, außerhalb der Reichweite von Kindern, auf.

Informationen über den Erwerb einer passgenauen Transport Box finden Sie auf https://shop.maginon.com/de/

Reinigung

⚠ WARNUNG!

Verbrennungsgefahr!

Die Quadrokopter wird während des Betriebs heiß!

– Lassen Sie die Quadrokopter vor jeder Reinigung vollständig abkühlen.

HINWEIS!

Kurzschlussgefahr!

In das Gehäuse eingedrungenes Wasser kann einen Kurzschluss verursachen.

– Tauchen Sie den Quadrokopter niemals in Wasser.
– Achten Sie darauf, dass kein Wasser in das Gehäuse gelangt.

HINWEIS!

Gefahr durch Fehlbedienung!

Unsachgemäßer Umgang mit der Quadrokopter kann zu Beschädigung führen.

– Verwenden Sie keine aggressiven Reinigungsmittel, Bürsten mit Metall- oder Nylonborsten, sowie scharfe oder metallische Reinigungsgegenstände wie Messer, harte Spachtel und dergleichen. Diese können die Oberflächen beschädigen.
– Geben Sie die Quadrokopter keinesfalls in die Spülmaschine. Sie würden ihn dadurch zerstören.

1. Lassen Sie den Quadrokopter vollständig abkühlen.
2. Wischen Sie die Quadrokopter mit einem leicht angefeuchteten Tuch ab. Lassen Sie den Quadrokopter danach vollständig trocknen.

Akku ausbauen

Vor der Entsorgung des Quadrokopter muss der Akku ausgebaut und separat entsorgt werden. Gehen Sie hierzu wie folgt vor:

1. Vergewissern Sie sich zunächst, dass Quadrokopter und Fernsteuerung ausgeschaltet sind und stellen Sie sicher, dass Quadrokopter und Fernsteuerung über die gesamte Dauer des Akkuausbaus ausgeschaltet bleiben.
2. Drücken Sie die beiden Akku Verriegelungen seitlich am Akku und entnehmen Sie den Akku nach oben aus dem Quadrokopter.
3. Entsorgen Sie den Akku wie dies im Kapitel „Entsorgung“ auf Seite 72 beschrieben ist.

Entsorgung

Verpackung entsorgen

Entsorgen Sie die Verpackung sortenrein. Geben Sie Pappe und Karton zum Altpapier, Folien in die Wertstoff-Sammlung.

Altgerät entsorgen

(Anwendbar in der Europäischen Union und anderen europäischen Staaten mit Systemen zur getrennten Sammlung von Wertstoffen)

Altgeräte dürfen nicht in den Hausmüll!
Sollte der Quadrokopter einmal nicht mehr benutzt werden können, so ist jeder Verbraucher **gesetzlich verpflichtet, Altgeräte getrennt vom Hausmüll**, z. B. bei einer Sammelstelle seiner Gemeinde/seines Stadtteils, abzugeben. Damit wird gewährleistet, dass Altgeräte fachgerecht verwertet und negative Auswirkungen auf die Umwelt vermieden werden. Deswegen sind Elektrogeräte mit dem nebenstehendem Symbol gekennzeichnet.

Akkus und Akkus dürfen nicht in den Hausmüll!
Als Verbraucher sind Sie gesetzlich verpflichtet, alle Akkus und Akkus, egal ob sie Schadstoffe* enthalten oder nicht, bei einer Sammelstelle in Ihrer Gemeinde/ Ihrem Stadtteil oder im Handel abzugeben, damit sie einer umweltschonenden Entsorgung zugeführt werden können.

* gekennzeichnet mit: Cd = Cadmium, Hg = Quecksilber, Pb = Blei

MAGINON

supra Foto-Elektronik-Vertriebs-GmbH
Denisstr. 28 A
67663 Kaiserslautern
Deutschland